



Especificaciones

Modelo		MEQG-8		
Repetibilidad	(mm)	±0.01		
Paso husillo de bolas	(mm)	5	10	20
Velocidad máx. (*1)	(mm/s)	250	500	1000
Carga útil máx. (*2)	Horizontal (kg)	50	30	18
	Vertical (kg)	15	8	3
Empuje nominal (*3)	(N)	683 (1388)	341 (694)	174 (347)
Carrera / paso (*4)	(mm)	50~800 / 50 Paso		
Potencia del motor	(W)	200, 400		
Espec. husillo de bolas	(mm)	C7ø16		
Acoplamiento	(mm)	10×14/11(*6)		
Sensor de dirección (Externo)		CS-6T (NPN)		
Precisión antigiro (*5)	(θ)	±0°		

*1.El valor de aceleración y desaceleración se establece en 0.2 segundos.

*2.Si la carga útil está cerca del máximo, se requiere colocar externamente una guía auxiliar para soportar la carga radial.

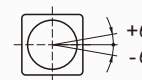
*3.() El valor para la potencia de salida 400W.

*4. Recomendamos reducir la velocidad de trabajo en estas circunstancias.

*5. Evite usar el actuador eléctrico de tal manera que se aplique un par de rotación al vástago. Esto puede causar deformación de la guía antirrotación, respuestas anormales del sensor magnético, juego en la guía interna o un aumento en la resistencia al deslizamiento.

*6. Diámetro del eje del motor 200W: Panasonic: 11 mm, Otros: 14 mm.

Precisión antigiro del vástago



Ejemplo de pedido

MEQG-8 - L10 - 100 - BC - M20B - C4 - 0001

Modelo

Tamaño

Carrera

50~800 mm
50 mm paso

Pedido especial núm.

Paso husillo de bolas

L05	5 mm
L10	10 mm
L20	20 mm

Posición del motor

BC	Conexión directa
BM	En el lado inferior
BR	En el lado derecho
BL	En el lado izquierdo

Marca del motor, salida de potencia, frenos

SERVOMOTOR			
M	Mitsubishi	20 40	200W 400W
P	Panasonic		
Y	Yaskawa		
T	Delta		
		B	

Sensor de dirección

Externo	
C	Lado del motor
D	Lado opuesto del motor
Sin sensor	
E	Ninguno

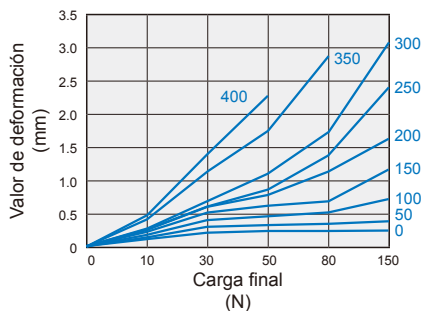
Sensor de límite

Externo	
3	1 pza
4	2 pzas
Sin sensor	
5	Ninguno

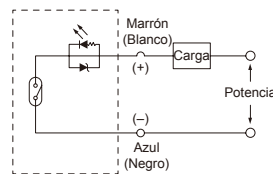
* No es necesario mostrar B sin freno.

Valor de deformación de salida del eje

Este formulario es solo de valores de referencia.



Diseño del sensor



Carga general:
Carga resistiva.

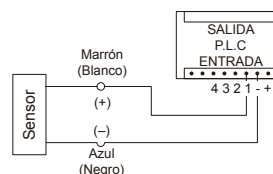
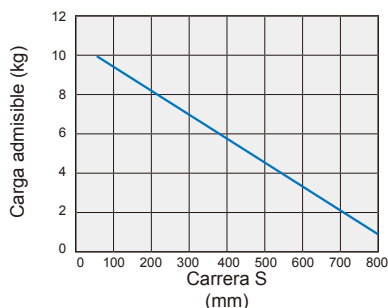
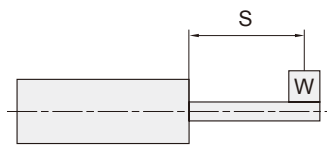


Diagrama de conexión del controlador programable.

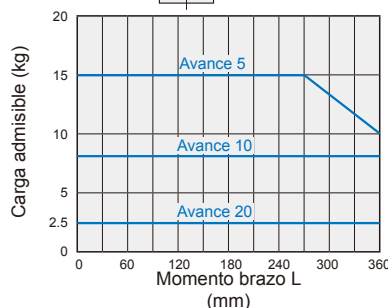
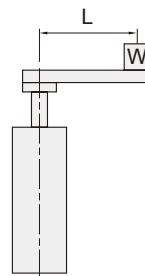
Instalación de carga admisible

Sin mecanismo auxiliar externo, distancia de extensión de carga = 0



Instalación de la carga en vertical

Condiciones de cálculo: 3000 rpm/min, aceleración y desaceleración: 0.2s



Servomotores estándares

Marca	Signo	Freno	Vatio	Voltaje AC	Modelo del motor	Modelo de controlador compatible
Mitsubishi	M	Sin freno(tipo horizontal)	200	220	HG-KR23	MR-J4-20A
			400	220	HG-KR43	MR-J4-40A
		Con freno(tipo vertical)	200	220	HG-KR23B	MR-J4-20A
			400	220	HG-KR43B	MR-J4-40A
Panasonic	P	Sin freno(tipo horizontal)	200	220	MHMD022G1U	MADHT1507
			400	220	MHMD042G1U	MBDHT2510
		Con freno(tipo vertical)	200	220	MHMD022G1V	MADHT1507
			400	220	MHMD042G1V	MBDHT2510
Delta	T	Sin freno(tipo horizontal)	200	220	ECMA-C20602ES	ASD-B20221-B
			400	220	ECMA-C20604ES	ASD-B20421-B
		Con freno(tipo vertical)	200	220	ECMA-C20602FS	ASD-B20221-B
			400	220	ECMA-C20604FS	ASD-B20421-B

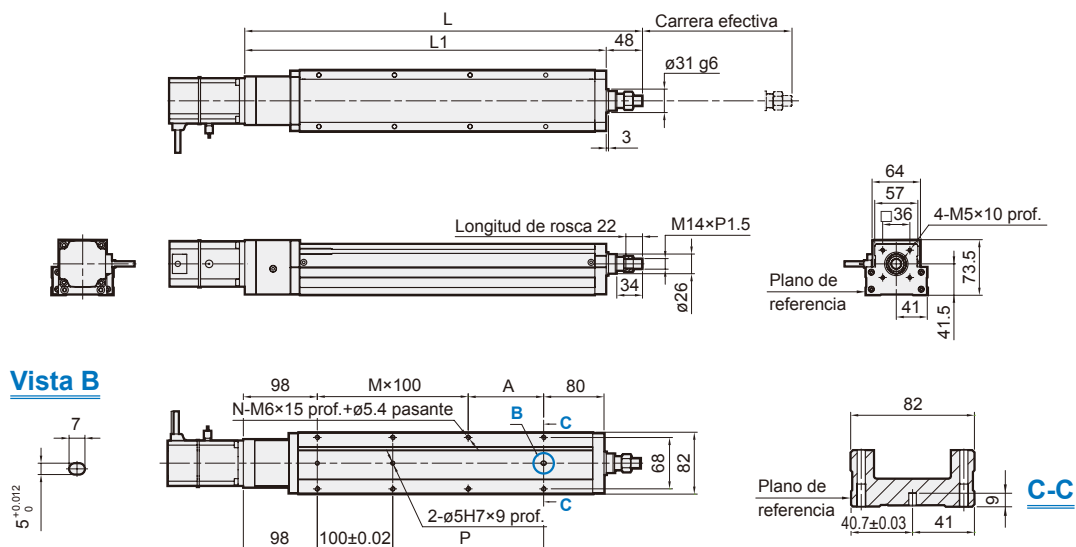
MEQG-8 Dimensiones

CILINDRO ELÉCTRICO DE VÁSTAGO (SIN MOTOR)



BC

Motor conexión directa



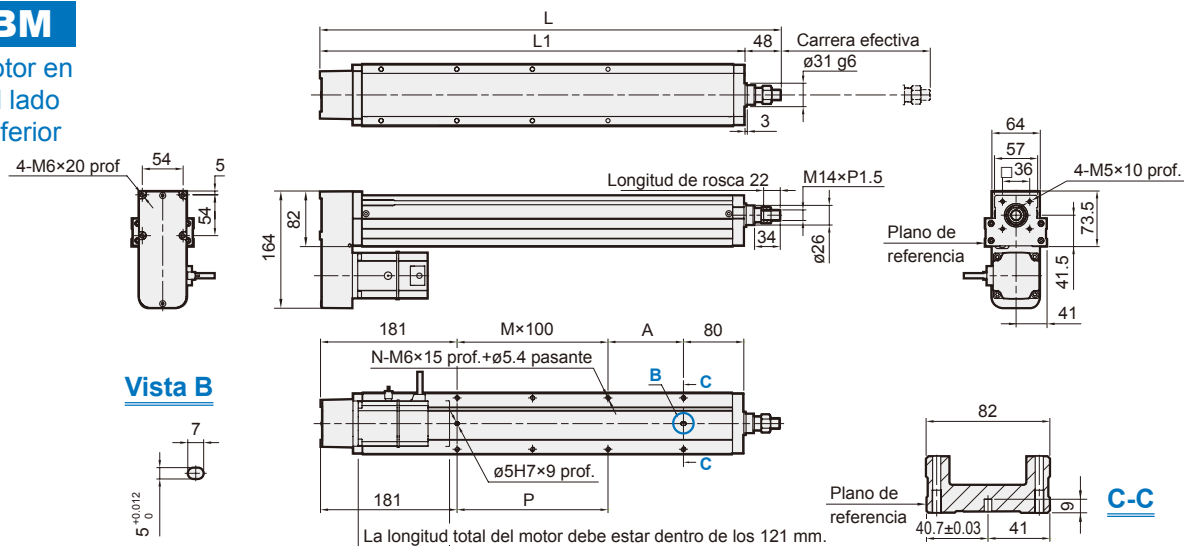
Vista B

Unidad: mm

Carrera	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	376	426	476	526	576	626	676	726	775	826	876	926	976	1026	1076	1126
L1	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078
A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
P	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
KG	5.08	5.44	5.81	6.17	6.54	6.9	7.27	7.63	8	8.36	8.73	9.09	9.46	9.82	10.19	10.55

BM

Motor en el lado inferior



Vista B

Unidad: mm

Carrera	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	359	409	459	509	559	609	659	709	775	809	859	909	959	1009	1059	1109
L1	311	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061
A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
M	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
N	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
P	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
KG	5.82	6.17	6.53	6.88	7.24	7.59	7.95	8.3	8.66	9.01	9.37	9.72	10.08	10.43	10.79	11.14

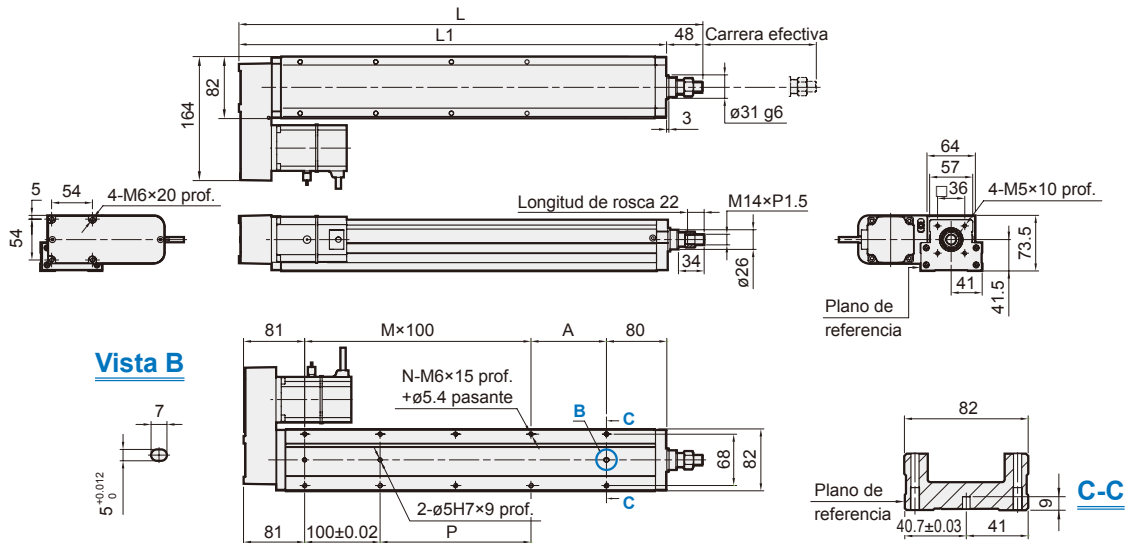
* Cuando el motor con el freno montado en el lado inferior, o la longitud total por encima del límite de especificación, es posible que no utilice el orificio estándar. Contacte con nosotros si necesita más información y requisitos.

MEQG-8 Dimensiones

CILINDRO ELÉCTRICO DE VÁSTAGO (SIN MOTOR)

BL

Motor en el lado izquierdo



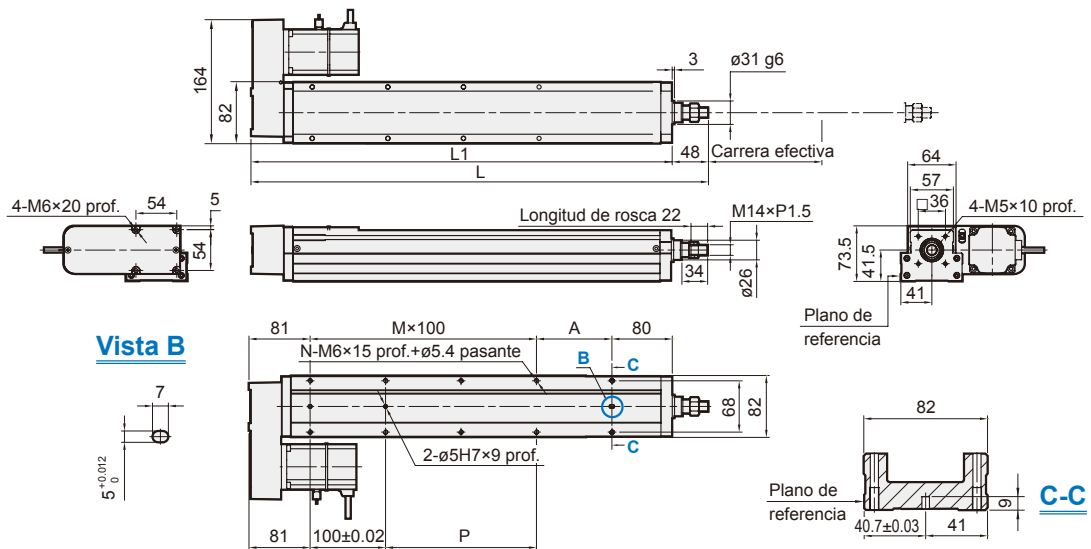
Vista B

Unidad: mm

Carrera	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	359	409	459	509	559	609	659	709	775	809	859	909	959	1009	1059	1109
L1	311	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061
A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
P	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
KG	5.82	6.17	6.53	6.88	7.24	7.59	7.95	8.3	8.66	9.01	9.37	9.72	10.08	10.43	10.79	11.14

BR

Motor en el lado derecho



Vista B

Unidad: mm

Carrera	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	359	409	459	509	559	609	659	709	775	809	859	909	959	1009	1059	1109
L1	311	361	411	461	511	561	611	661	711	761	811	861	911	961	1011	1061
A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
P	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
KG	5.82	6.17	6.53	6.88	7.24	7.59	7.95	8.3	8.66	9.01	9.37	9.72	10.08	10.43	10.79	11.14